



2T серия G2

**Электрический ричтрак
переменного тока
с управлением сидя**

**С УВЕЛИЧЕННОЙ ОСТАТОЧНОЙ
ГРУЗОПОДЪЕМНОСТЬЮ**

HELI
ПОДНИМАЯ БУДУЩЕЕ

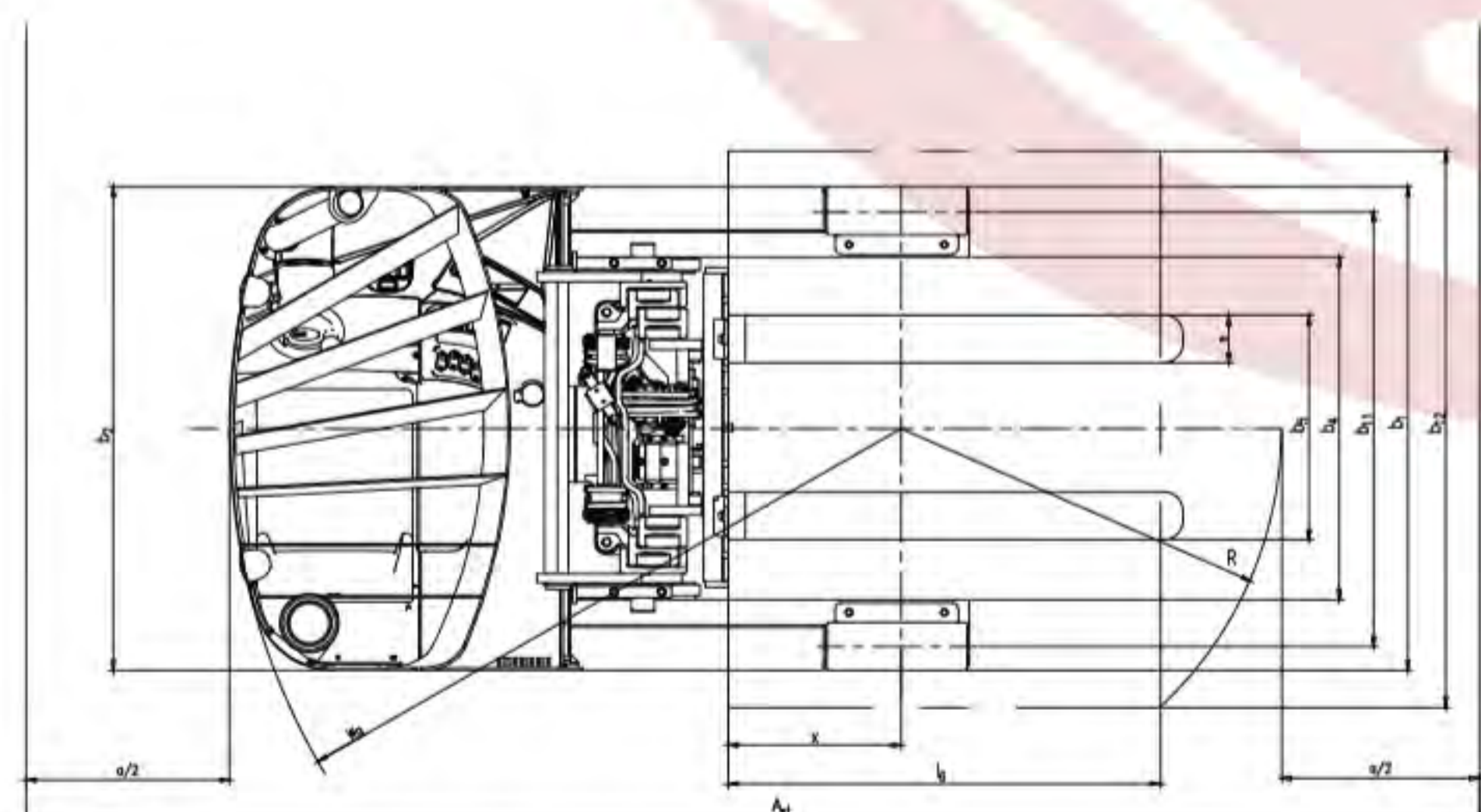
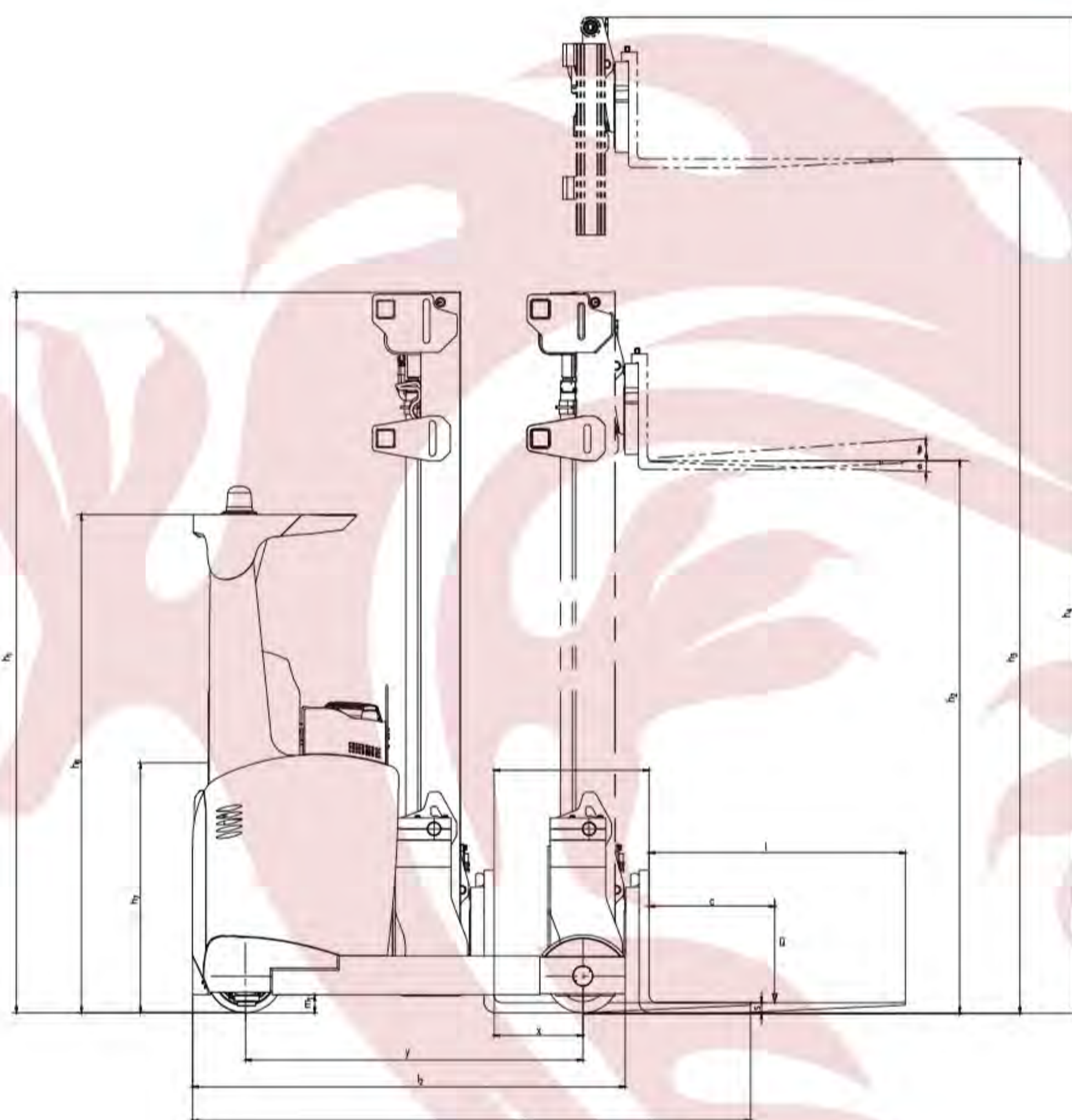
G2 series

ВЫСОКАЯ ЭФФЕКТИВНОСТЬ
ЭНЕРГОСБЕРЕЖЕНИЕ

2Т
серия G2

Трёхсекционная мачта со свободным ходом

Модель мачты	Макс. высота подъёма вил (мм)	Грузоподъёмность (кг) (центр нагрузки 600 мм)		Общая высота мачты (мм) (вилы опущены)		Высота свободного подъёма (мм)		Снаряжённая масса (кг)	Угол наклона мачты (°) (α/β)
		CQD20-GB2SHD	CQD20-GB2SHD	CQD20-GB2SHD	CQD20-GB2SHD	CQD20-GB2SHD	CQD20-GB2SHD		
ZSM850	8500	2000	3634	2611	4845	2°/4°			
ZSM900	9000	1900	3801	2778	4895	2°/4°			
ZSM950	9500	1800	3967	2944	4945	2°/4°			
ZSM1000	10000	1700	4134	3111	4995	2°/4°			
ZSM1050	10500	1550	4301	3278	5045	2°/4°			
ZSM1080	10800	1450	4401	3378	5075	2°/4°			
ZSM1100	11000	1350	4467	3444	5100	2°/4°			
ZSM1150	11500	1250	4634	3611	5150	2°/4°			
ZSM1200	12000	1100	4801	3778	5200	2°/4°			
ZSM1250	12500	900	4967	3944	5250	2°/4°			



Ast: Ширина прохода для штабелирования под прямым углом
a: Зазор a=200 мм

2.0 т

Кривая нагрузки



Примечание: Вертикальная ось соответствует грузоподъёмности, а горизонтальная ось соответствует центру нагрузки, измеряемому от передней стороны вилок до центра тяжести стандартного груза. Стандартным грузом считается куб со стороной 1000 мм, следовательно, расстояние до центра нагрузки равно 500 мм. Грузоподъёмность уменьшится в случае наклона мачты вперед или использования нестандартных вилок, так как расстояние до центра нагрузки при этом увеличивается.



Технология рекуперации энергии

Время работы ричтрака без подзарядки АКБ увеличено на 15% благодаря технологии рекуперации энергии с использованием электродвигателя переменного тока и контроллера.



15%



Данные о производителе и технические характеристики

Технические характеристики				
1.01	Производитель			HELI
1.02	Модель			CQD20
1.03	Номер комплектации			GB2SHD GB3SHD
1.04	Номинальная грузоподъёмность	Q	Кг	2000
1.05	Центр нагрузки	C	мм	600
1.06	Источник питания			АКБ
1.07	Положение оператора			Сидя
1.08	Расстояние погрузки (расстояние от оси передних колёс до спинки вил)	X	мм	381
1.09	Колёсная база	y	мм	1670
Масса				
2.01	Общая масса (с АКБ)		Кг	4455/3220
2.02	Нагрузка на ось: вилы выдвинуты без груза (передняя/задняя)		Кг	1915/2540
2.03	Нагрузка на ось: вилы втянуты без груза (передняя/задняя)		Кг	2670/1785
2.04	Нагрузка на ось: вилы выдвинуты с грузом (передняя/задняя)		Кг	1350/5105
2.05	Нагрузка на ось: вилы втянуты с грузом (передняя/задняя)		Кг	2845/3610
Шины				
3.01	Тип шины			Полиуретан
3.02	Размер передних колёс			φ343x135
3.03	Размер задних колёс			φ330x135
3.04	Число колёс передние/задние (х-ведущие)			1x/2
3.05	Ширина колеи (задние колёса)	b_{11}	мм	1178
Размеры				
4.01	Угол наклона мачты	α/β	°	2/4°
4.02	Высота опущенной мачты	h_1	мм	3634
4.03	Высота свободного хода мачты	h_2	мм	2611
4.04	Максимальная высота подъёма	h_3	мм	8500
4.05	Максимальная высота при поднятой мачте (по защитной решётке груза)	h_4	мм	9523
4.06	Общая высота (по защитной решётке оператора)	h_6	мм	2215
4.07	Расстояние от сидения оператора до земли	h_7	мм	1180
4.08	Общая длина с вилами	l_1	мм	2624
4.09	Общая длина без вил	l_2	мм	2096
4.10	Общая ширина	b_1	мм	1270/1348
4.11	Размер вил	s/e/l	мм	40x122x1150
4.12	Класс каретки ISO2328			2A
4.13	Боковая регулировка вил	b_5	мм	244~724
4.14	Боковое смещение вил		мм	±75
4.15	Расстояние между опорными кронштейнами	b_4	мм	900
4.16	Ход мачты (выдвижение)	l_4	мм	620
4.17	Минимальный дорожный просвет (с грузом, под мачтой)	m_1	мм	75
4.18	Минимальная ширина рабочего коридора (размер паллеты 1000x1200 мм)	A_{st}	мм	2963
4.19	Минимальная ширина рабочего коридора (размер паллеты 800x1200 мм)	A_{st}	мм	3012
4.20	Минимальный внешний радиус поворота	W_a	мм	1901
Характеристики				
5.01	Макс. скорость передвижения (с грузом/без груза)		км/ч	12/14
5.02	Скорость подъёма (с грузом/без груза)		м/с	0.35/0.55
5.03	Скорость опускания (с грузом/без груза)		м/с	0.5/0.5
5.04	Скорость выдвижения мачты вперед/назад (с грузом/без груза)		м/с	0.1/0.1
5.05	Макс. преодолеваемый уклон (с грузом/без груза)		%	10/15
Аккумуляторная батарея				
6.01	Напряжение АКБ/номинальная ёмкость (5 ч)		В/Ач	48/775
6.02	Вес АКБ		кг	1235
6.03	Размеры АКБ		мм	1220×427×784
Электродвигатель и контроллер				
7.01	Тяговый электродвигатель – номинальная мощность		кВт	8
7.02	Электродвигатель подъёма – номинальная мощность		кВт	12.5
7.03	Электродвигатель рулевого управления – номинальная мощность		кВт	0.4
7.04	Тип контроллера тягового электродвигателя			MOSFET/AC
7.05	Тип контроллера электродвигателя подъёма			MOSFET/AC
7.06	Тип контроллера рулевого управления			MOSFET/AC
Дополнительная информация				
8.01	Коробка переключения передач			HELI special transmission box
8.02	Рабочий тормоз/стояночный тормоз			Электромагнитный

2Т

серия G2

Технология электродвигателя трёхфазного переменного тока

- > Для движения ричтрака, подъёма грузов и рулевого управления используются электродвигатели и контроллеры трёхфазного переменного тока.
- > Хорошая динамика.
- > Быстрый и точный отклик на изменение направления движения.
- > Бесщёточные долговечные электродвигатели, не требующие технического обслуживания.
- > Рекуперация энергии при торможении увеличивает время работы без подзарядки АКБ.
- > Максимальная скорость движения без груза увеличена на 20%.
- > Максимальная скорость движения с грузом увеличена на 27%.

Новая разработанная гидравлическая система

- > Новая высокоэффективная гидравлическая система.
- > Мощный электродвигатель подъёма.
- > Электрический контроллер MOSFET для регулирования скорости подъёма.
- > Новый малошумный шестерёнчатый насос.
- > Максимальная скорость подъёма без груза увеличена на 15%.
- > Максимальная скорость подъёма с грузом увеличена на 25%.

Оптимизированная интеллектуальная конструкция

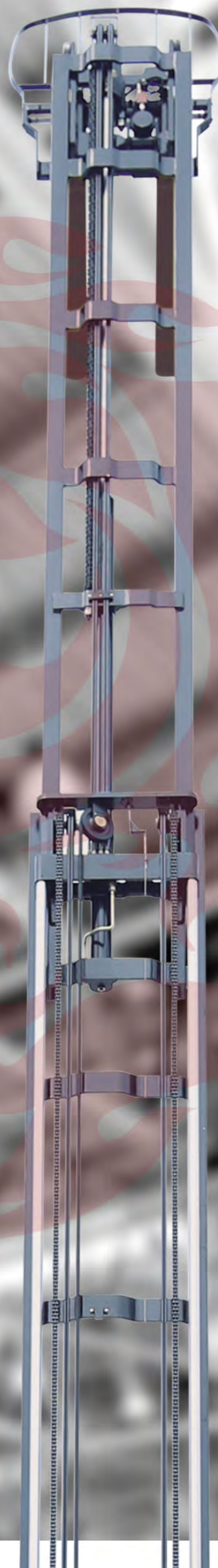
- > Контроллер ZAPI для тягового электродвигателя.
- > Контроллер ZAPI для электродвигателя подъёма.
- > Контроллер ZAPI для электродвигателя рулевого управления.
- > Технология шины CANBUS.
- > Аварийное отключение питания как силовых цепей, так и цепей управления.
- > Стояночный тормоз на склоне.
- > Защита от неправильной последовательности действий оператора.
- > Регулирование скорости движения.
- > Встроенная защита контроллера.
- > «Пре-селектор» предварительного выбора высоты подъёма.

Современный электрический усилитель рулевого управления (EPS)

- > Электрический усилитель рулевого управления EPS обеспечивает лёгкую, гибкую, высокоэффективную и бесшумную работу.
- > Контроллер электродвигателя рулевого управления.
- > Функция автоматического центрирования.
- > Переключение в реальном времени режимов рулевого управления 180°/360°.
- > Автоматическое ограничение скорости и ускорения при поворотах.

Современная система управления гидравликой

- > Удобные и интуитивно понятные клавишные переключатели «мини-леверы» для управления функциями гидравлики.
- > Пропорциональный соленоид обеспечивает стабильный и комфортный процесс опускания.





Защитная решётка оператора

- > Конструкция защитной решётки оператора обеспечивают высокий уровень безопасности и хороший обзор при работе с грузом.

Мачта широкого обзора

- > Хороший обзор даже с грузом.
- > Встроенное устройство для бокового смещения вил.
- > Вертикальная мачта, наклоняемые вилы.
- > Значительная остаточная грузоподъёмность при большой высоте подъёма.
- > Диапазон высоты подъёма: 8500-12500 мм.
- > Амортизация при подъёме и опускании.
- > Амортизация при достижении предела подъёма и опускания.
- > Амортизация при движении гидроцилиндра вперёд.



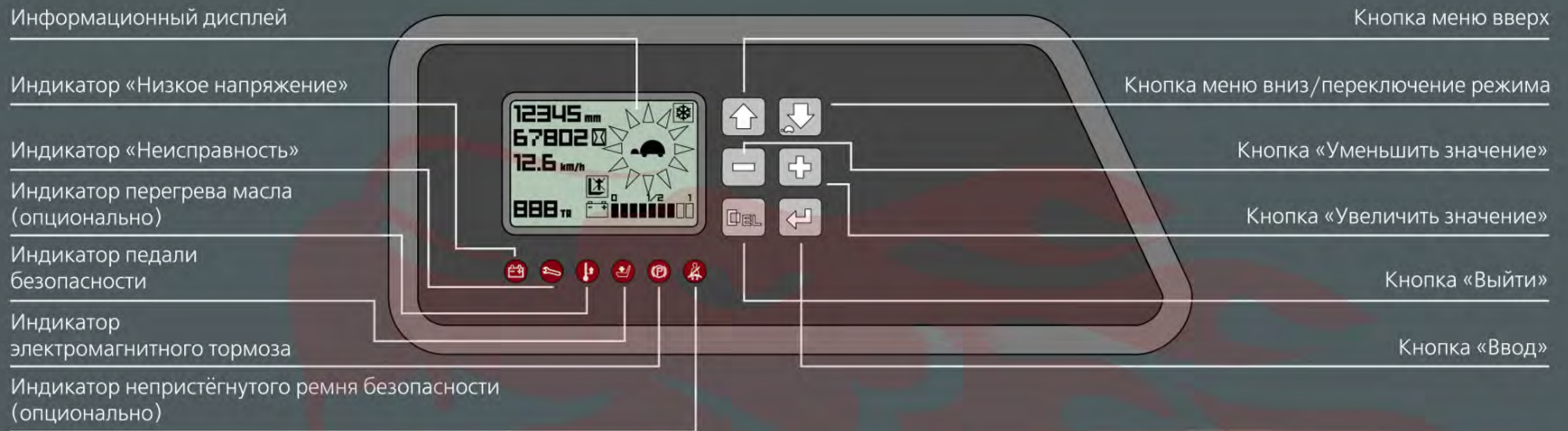
Комфортабельная кабина

- > Комфортабельная кабина создает хорошие условия работы оператора.
- > Удобное расположение важных органов управления.
- > Регулируемое сиденье (положение сиденья/угол наклона спинки).
- > Новая конструкция кабины с дугообразными стойками обеспечивает более расширенный угол обзора.

Дисплей

- > Высококачественный дисплей показывает важные эксплуатационные параметры.
- > Индикация направления движения и угла поворота рулевого колеса.
- > Индикация режима рулевого управления 180°/360°.
- > Индикация степени разрядки АКБ и кодов неисправности.
- > Выбор режима движения.
- > Индикация блокировки подъема.
- > Счётчик моточасов.
- > Индикация времени работы.
- > Текущее время.
- > Индикация высоты подъёма вил (опция).

Надёжная специально разработанная панель приборов отображает всю необходимую информацию: рабочее состояние ричтрака, обнаруженные неисправности и т.д.



Стандартная комплектация

- Тяговый электродвигатель переменного тока
- Электродвигатель подъёма переменного тока
- Электродвигатель рулевого управления переменного тока
- Контроллер ZAPI тягового электродвигателя
- Контроллер ZAPI электродвигателя подъёма
- Контроллер ZAPI электродвигателя рулевого управления
- Электромагнитный тормоз
- Преобразователь постоянного тока
- Малошумный шестерёнчатый насос
- ЗУ в комплекте
- «Пре-селектор» предварительного выбора высоты подъёма
- Ремень безопасности
- Регулирующий клапан (четырёхпозиционный)
- Трёхсекционная мачта со свободным ходом (8500 мм)
- Встроенное устройство для бокового смещения вилок
- Стандартные вилы
- Задняя стойка
- Шины из полиуретана
- Светодиодный индикатор
- Передний рабочий фонарь
- Сигнальная лампа
- Система мониторинга ОПД
- Система безопасности Blue Spot
- Широкообзорное зеркало заднего вида

Дополнительная комплектация

- Трёхсекционная мачта со свободным ходом (нестандартной высоты)
- Удлинитель вил
- Вилочный рукав
- Производитель АКБ по желанию заказчика
- Цвет по желанию заказчика
- Боковая выемка АКБ
- Li-Ion АКБ

ГРУППА КОМПАНИЙ
FORKLIFT
8 (800) 550-22-75
 (Звонок по России бесплатный)
helisib.ru

Новосибирск, ул. Станционная, 17/1
 (383) 291-22-75, sale@helisib.ru

Барнаул, проспект Калинина, 28Е
 (3852) 600-673, barnaul@helisib.ru

Томск, переулок Никольский, 1
 (3822) 977-600, tomsk@helisib.ru

